

## Séance 3 : Transformée multiéchelles 1d non-linéaire

L'objectif de ce TD/TP est la mise en oeuvre numérique et l'étude numérique de la transformée quadratique non-linéaire et la comparer avec la transformée de Haar. On rappelle le passage de l'échelle fine vers l'échelle grossière:

$$v_k^{j-1} = \frac{1}{2}(v_{2k-1}^j + v_{2k}^j), \quad k \geq 1.$$

Le passage de l'échelle grossière vers l'échelle fine est plus complexe : On calcule d'abord les quantités  $c_k = |v_{k-1}^{j-1} - v_k^{j-1}| + |v_k^{j-1} - v_{k+1}^{j-1}|$ ,  $g_k = |v_{k-1}^{j-1} - v_{k-2}^{j-1}| + |v_k^{j-1} - v_{k-1}^{j-1}|$  et  $d_k = |v_{k+1}^{j-1} - v_k^{j-1}| + |v_{k+2}^{j-1} - v_{k+1}^{j-1}|$ . Alors

si  $c_k = \min\{c_k, g_k, d_k\}$

$$\hat{v}_{2k-1}^j = v_k^{j-1} - \frac{1}{8}(v_{k-1}^{j-1} - v_{k+1}^{j-1}) \text{ et } \hat{v}_{2k}^j = v_k^{j-1} + \frac{1}{8}(v_{k-1}^{j-1} - v_{k+1}^{j-1}).$$

si  $d_k = \min\{c_k, g_k, d_k\}$

$$\hat{v}_{2k-1}^j = \frac{11}{8}v_k^{j-1} - \frac{1}{2}v_{k+1}^{j-1} + \frac{1}{8}v_{k+2}^{j-1} \text{ et } \hat{v}_{2k}^j = \frac{5}{8}v_k^{j-1} + \frac{1}{2}v_{k+1}^{j-1} - \frac{1}{8}v_{k+2}^{j-1},$$

si  $g_k = \min\{c_k, g_k, d_k\}$

$$\hat{v}_{2k-1}^j = \frac{5}{8}v_k^{j-1} + \frac{1}{2}v_{k-1}^{j-1} - \frac{1}{8}v_{k-2}^{j-1} \text{ et } \hat{v}_{2k}^j = \frac{11}{8}v_k^{j-1} - \frac{1}{2}v_{k-1}^{j-1} + \frac{1}{8}v_{k-2}^{j-1},$$

Les signaux considérés ici sont du type :  $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)$ ,  $n$  représente la dimension du signal (on le suppose toujours une puissance de 2) et l'échantillon d'indice  $i$  est noté par  $x_i$ , pour éviter les problèmes de traitement aux bords du signal, nous considéreront que le signal est périodique (c'est à dire :  $x_{n+1} = x_1$ ,  $x_{n+2} = x_2$  etc., ainsi que  $x_0 = x_n$ ,  $x_{-1} = x_{n-1}$  etc.)

On considère les exemples suivants :

-ex1 :  $x_i = i$ ,  $1 \leq i \leq n$ .

-ex2 : une ligne d'une image de votre choix.

-ex3 :  $x_i = \sin(2\pi i/n)$ ,  $1 \leq i \leq n/3$  et  $x_i = 1/2 + \sin(2\pi i/n)$ ,  $n/3 < i \leq n$ .

**Exercice 1.** Remplacer dans les codes de la transformée de Haar, les opérations de “downsampling” et “upsampling” par deux fonctions python.

**Exercice 2.** Ecrire les fonctions directe et inverse qui implémentent la transformée quadratique.

**Exercice 3.** Pour ces exemples vérifier que  $x = \text{inverse}(\text{directe}(x))$  pour les signaux ex1 - ex3.

**Exercice 4.** Pour ces exemples compter les valeurs  $y = \text{directe}(x)$  supérieures à  $T$ , pour  $T = 128$  et  $T = 12$ . Comparer avec les résultats de la transformée de Haar.

**Exercice 5.** *Pour ces exemples calculer  $e_{2,T} = \|x - \text{inverse}(\text{seuillage}(\text{directe}(x), T))\|_2$ , pour  $T = 128$  et  $T = 12$ . Comparer avec les résultats de la transformée de Haar.*

**Exercice 6.** *Etudier numériquement la qualité de la reconstruction par rapport aux seuils utilisées. Faire le graphe de l'erreur en fonction du seuil. Comparer avec les résultats de la transformée de Haar.*